



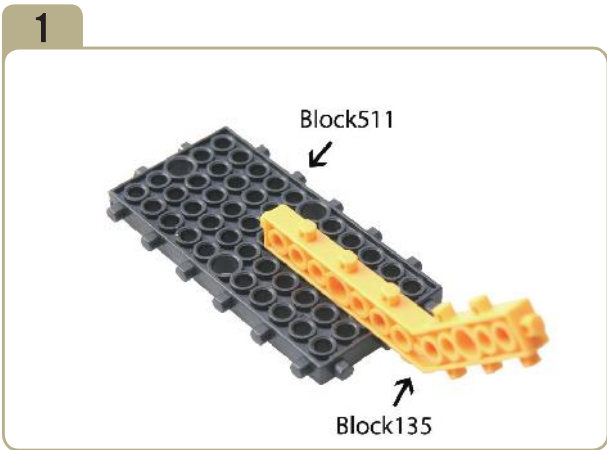
Apreniendo montaje básico

Turtle

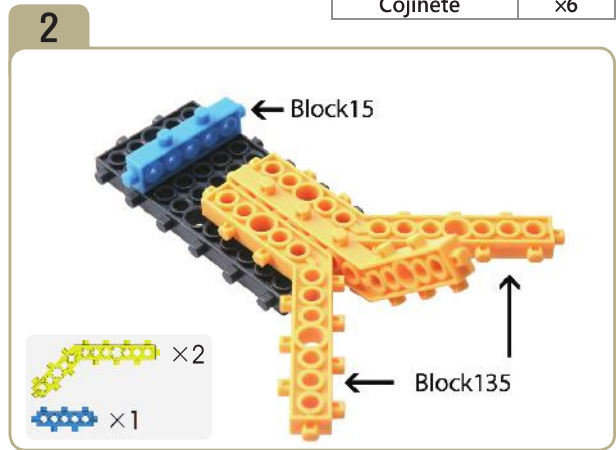


Prepara las partes

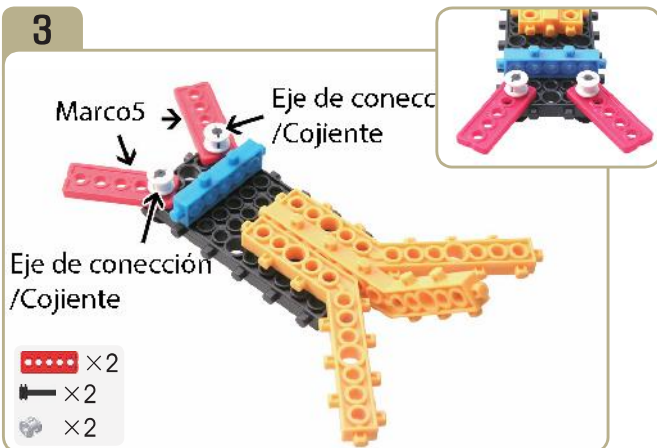
Block15	×3
Block35	×2
Block511	×2
Block135	×3
Marco5	×6
Eje	×1
Eje de conexión	×2
Cojinete	×6



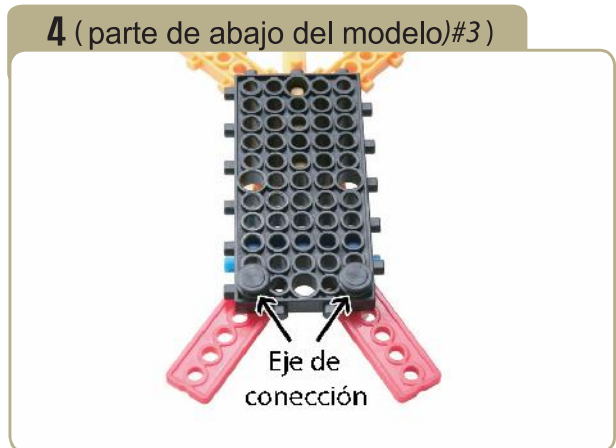
Conecta un «block135» a un «block511».



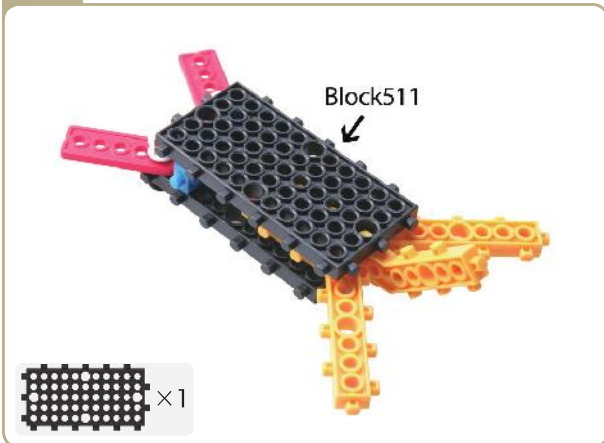
Conecta dos «block135» y un «block15» al modelo #1.



Conecta dos «Marco5» con ejes de conexión y cojinetes al modelo #2

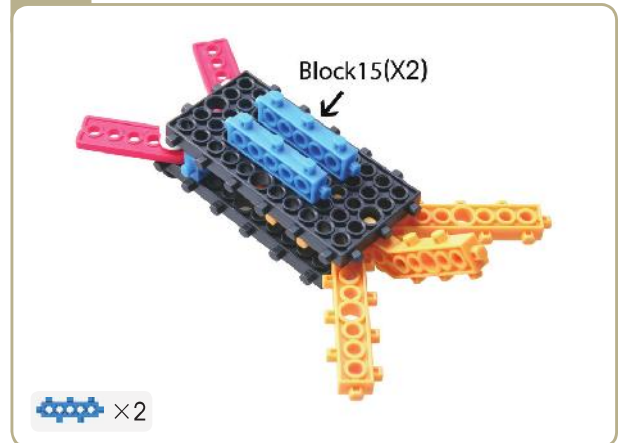


5



Conecta un «block511» al modelo #3

6



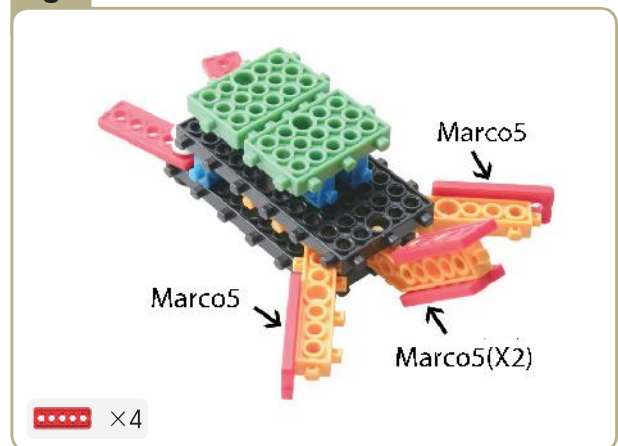
Conecta dos «block15» al modelo #5

7



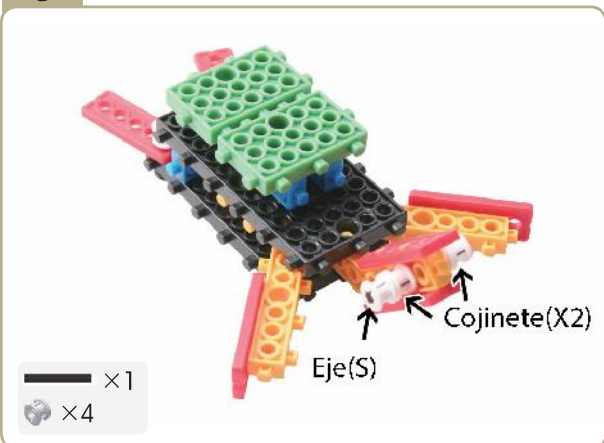
Conecta dos «block35» al modelo #6

8



Conecta 4 «Marco5» al modelo #7.

9



Conecta un eje pequeño con un cojinete a cada lado en el modelo #8

Completado



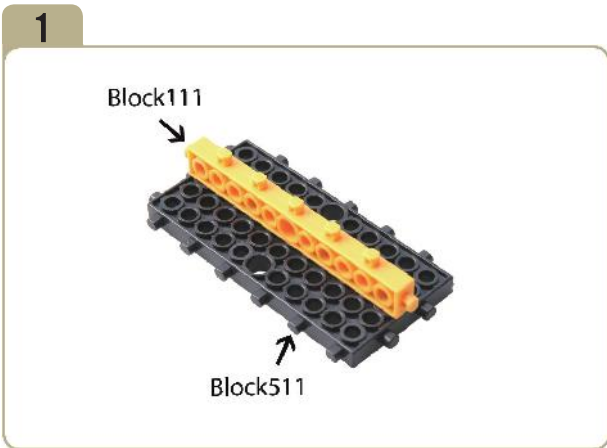


Aprendiendo montaje básico

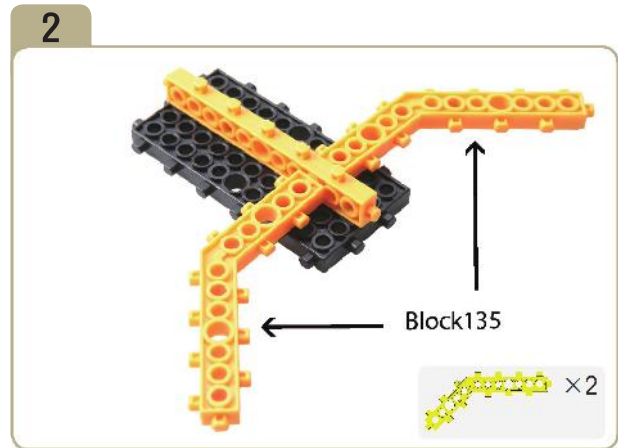
Escorpión



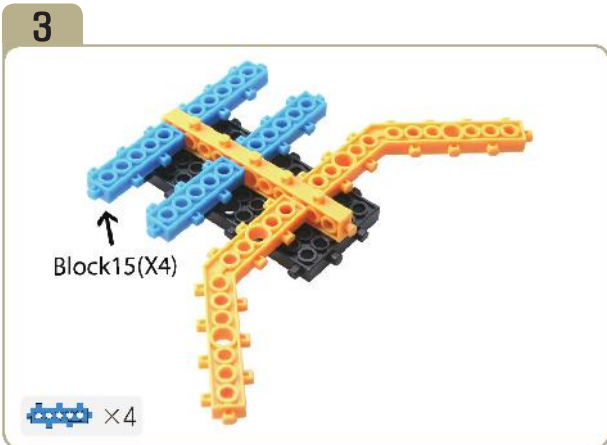
<i>Prepara las partes</i>	
Block15	x4
Block111	x1
Block511	x2
Block135	x3
Marco5	x6
Eje	x2
Cojinete	x2
Medio cojinete	x2



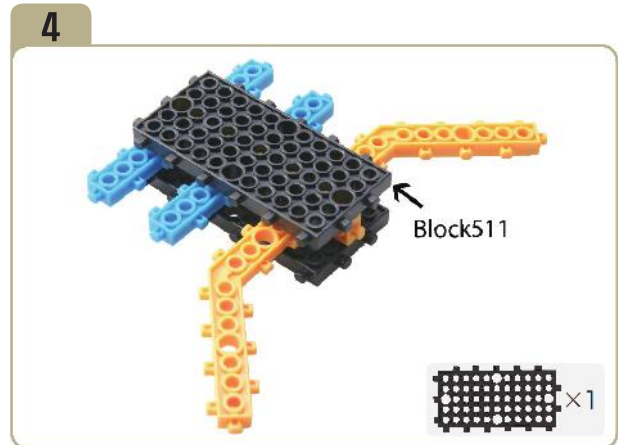
Conecta un «block111» y un «block511».



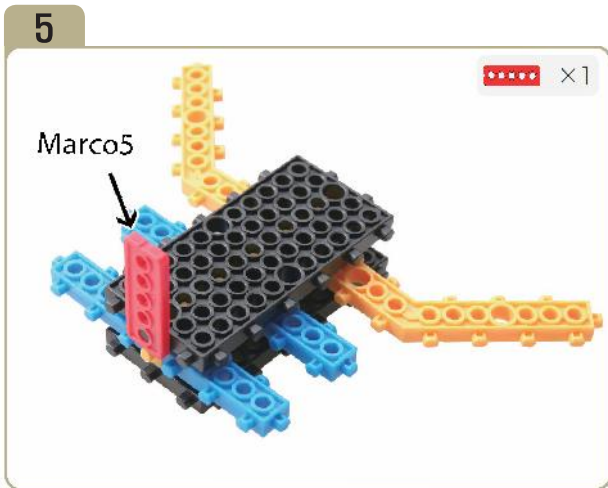
Conecta dos «block135» al modelo #1



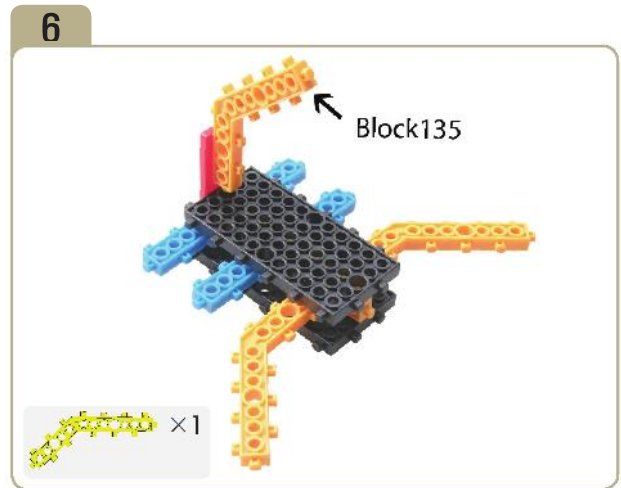
Conecta cuatro «block15» al modelo #2.



Conecta un «block511» al modelo #3



Conecta un «Marco5» a la parte de atrás del modelo #4



Conecta un «block135» a un «Marco5» al modelo #5.



Conecta 5 «frame5» al modelo #6.



Haz los ojos del Escorpión usando ejes y cojinetes.

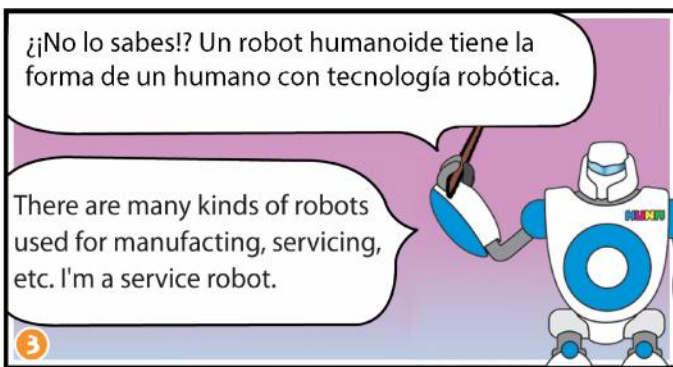


Conecta medios cojinetes en la parte de abajo del modelo #8.





Tipos de robot



1) Industria de Manufactura



Manufactura de motos



Manufactura de electrónicos



Manufactura de carros

2) Robots sirvientes



Robot limpiador



Robot de seguridad



Robot Humanoide



¡Mira cerca de tu casa y haz una lista de los robots que puedas encontrar!





Haciendo tu propio robot

♣ Trata ed hacer los robots abajo y discute acerca de sus formas



1

2

3

4